

UNIVERSIDADE FEDERAL DE SÃO CARLOS

Centro de Ciências Exatas e Tecnologia

Departamento de Matemática



Cálculo variacional: uma breve introdução e aplicações

Vinicius Marques da Silva

XI Bienal da Matemática

São Carlos/2024

Resumo

O intuito desse trabalho é apresentar uma breve introdução ao cálculo variacional e suas aplicações. Desta forma, o desenvolvimento consiste em relembrar conceitos de espaços métricos e espaços vetoriais normados.

Posteriormente esses conceitos serão aprimorados para o estudo de funcionais, onde surgirão conceitos a respeito da derivada de Fréchet e Gâteaux, bem como a equação de Euler. Por fim além da condição de Jacobi, veremos as condições suficientes de Weiertrass e Legendre.

Sumário

- 1 Conceitos Preliminares
- 2 Condições suficientes para extremos
- 3 Referências

Teorema 1

A derivada de Fréchet de Ψ em $y \in C^1[x_0, x_1]$ é a transformação linear contínua $d\Psi(y) : C^1[x_0, x_1] \rightarrow \mathbb{R}$ dada por:

$$d\Psi(y)(h) = \int_{x_0}^{x_1} F_y(s, y(s), y'(s)) \cdot h(s) + F_{y'}(s, y(s), y'(s)) \cdot h'(s) ds.$$

Teorema 2

Sejam E um espaço de Banach, $U \subset E$ aberto, $h_0 \in U$ e $\psi : U \rightarrow \mathbb{R}$ tal que o $\nabla\psi(h)$ existe para todo h em uma vizinhança de h_0 e é contínuo em h_0 . Então, $d\psi(h_0) = \nabla\psi(h_0)$, ou seja, a derivada de Fréchet em h_0 é igual a derivada de Gâteaux em h_0 .

Teorema 3

Sejam E um espaço de Banach e $U \subset E$ um aberto. Seja $\psi : U \rightarrow \mathbb{R}$ um funcional Fréchet diferenciável em U , com derivada de Fréchet contínua em U . Se y_0 é um extremo para ψ então, $d\psi(y_0)(h) = 0$, para todo $h \in E$.

Observação: Decorre dos teoremas anteriores que se, $y_0 \in C^1[x_0, x_1]$ for extremante do funcional Ψ , então:

$$d\Psi(y)(h) = \int_{x_0}^{x_1} F_y(s, y(s), y'(s)) \cdot h(s) + F_{y'}(s, y(s), y'(s)) \cdot h'(s) ds = 0, \forall h \in C^1[x_0, x_1]$$

Lema 1 (Fundamental do cálculo variacional)

Seja $E(s)$ uma função contínua num intervalo $[x_0, x_1]$. Se

$$\int_{x_0}^{x_1} E(s)\mu(s)ds = 0,$$

para qualquer função arbitrária $\mu : [x_0, x_1] \rightarrow \mathbb{R}$ contínua em $[x_0, x_1]$, com $\mu(x_0) = \mu(x_1) = 0$, então $E(s) = 0$, para qualquer valor de $s \in [x_0, x_1]$.

Teorema 4

Seja F uma função de três variáveis reais a valores reais e classe C^2 . Considere

$\Psi : C^1[x_0, x_1] \rightarrow \mathbb{R}$ dado por

$$\Psi(y) = \int_{x_0}^{x_1} F(s, y(s), y'(s)) ds.$$

Suponha que

$$d\Psi(y)(\mu) = \int_{x_0}^{x_1} F_y(s, y(s), y'(s)) \cdot \mu(s) + F_{y'}(s, y(s), y'(s)) \cdot \mu'(s) ds = 0,$$

para toda função $\mu(s)$ de classe C^1 em $[x_0, x_1]$, com $\mu(x_0) = \mu(x_1) = 0$. Então, tem-se

$$F_y - \frac{d}{ds} F_{y'} = 0 \text{ em } [x_0, x_1].$$

Casos da equação de Euler-Lagrange:

- $F = F(s, y'(s));$
- $F = F(y(s), y'(s));$
- $F = F(s, y(s), y'(s));$
- $F = F(s, y(s));$
- $F = F(y'(s)).$

Embora tenhamos essa variedade de casos, daremos destaque para o problema da Braquistócrona que por sua vez é descrito pelo caso $F = F(y(s), y'(s))$.

Problema da Braquistócrona

A etimologia da palavra vem do grego, brakhistós (o mais curto) khrónos (tempo).

A princípio consideraremos o problema da braquistócrona sem atrito e idealizada no plano xy , cujo o eixo da vertical, eixo y , possui orientação positiva para baixo. Sem perda de generalidade, tomaremos em nosso sistema de coordenadas o ponto A na origem, isto é, $A = (0, 0)$, de tal forma que a trajetória do movimento iniciado no ponto A é descrita pela curva $\gamma(t) = (x(t), y(t))$.

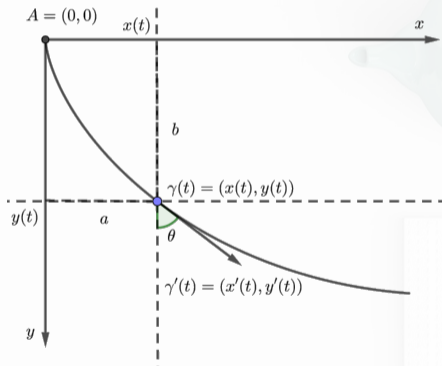


Figura: Problema da braquistócrona.

Agora, utilizaremos a segunda lei de Newton, com aceleração vertical aproximada pela aceleração total, donde obtemos:

$$m \cdot \underbrace{S''(t)}_{=a} = F_{ry} = m \cdot g \cdot \frac{y'(t)}{S'(t)} \implies S'(t)S''(t) = g \cdot y'(t),$$

ou seja,

$$\frac{1}{2}((S'(t))^2)' = g \cdot y'(t).$$

Integrando, temos

$$\frac{1}{2}(S'(t))^2 = g \cdot y(t) + C \implies \frac{1}{2}(S'(t))^2 = g \cdot y(t) \implies S'(t) = \sqrt{2gy(t)}.$$

Pela natureza do nosso problema, podemos interpretar nossa curva como o gráfico de uma função, ou seja, $y = y(x)$. Assim obtemos

$$S'(t) = \|\gamma'(t)\| \stackrel{R.C.}{=} \sqrt{[x'(t)]^2 + \left[\frac{dy}{dx}(x(t)) \cdot x'(t)\right]^2} = |x'(t)| \sqrt{1 + \left[\frac{dy}{dx}(x(t))\right]^2},$$

e veja que $|x'(t)| = x'(t)$, pois pela configuração do problema temos que a velocidade da partícula é positiva, donde

$$\frac{dx}{dt} \cdot \sqrt{1 + \left[\frac{dy}{dx}(x(t))\right]^2} = \sqrt{2gy(x(t))}.$$

Como queremos minimizar o tempo e o tempo está diretamente relacionado com o deslocamento horizontal da partícula, vamos interpretar a derivada de x em relação à t como a diferencial, ou seja, como o quociente de duas variações. Assim, obtemos

$$\frac{dt}{dx} = \frac{\sqrt{1 + \left[\frac{dy}{dx}(x)\right]^2}}{\sqrt{2gy(x)}} \implies t(x_0) = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^{x_0} \frac{\sqrt{1 + \left[\frac{dy}{dx}(s)\right]^2}}{\sqrt{y(s)}} ds.$$

$$\frac{d}{dx}(F - y'F_{y'}) = 0 \implies \frac{d}{dx} \left(\sqrt{\frac{1 + \left[\frac{dy}{dx}\right]^2}{y}} - \frac{dy}{dx} \left[\frac{\frac{dy}{dx}}{\sqrt{y \left(1 + \left[\frac{dy}{dx}\right]^2\right)}} \right] \right) = 0.$$

Donde

$$\frac{dx}{dy} = \sqrt{\frac{y}{C_1 - y}}.$$

Daí, utilizando relações trigonométricas

$$\tan(\theta) = \frac{\text{sen}(\theta)}{\text{cos}(\theta)} = \frac{dx}{dy} = \sqrt{\frac{y}{C_1 - y}} \implies y(\theta) = \frac{C_1}{2}(1 - \cos(2\theta)). \quad (1)$$

Nosso interesse agora é derivar a variável x com relação a θ . Desta maneira utilizando a regra da cadeia encontra-se:

$$\frac{dx}{d\theta} = \frac{dx}{dy} \cdot \frac{dy}{d\theta},$$

onde a saber:

$$\frac{dy}{d\theta} = C_1 \text{sen}(2\theta) \implies \frac{dy}{d\theta} = 2C_1 \text{sen}(x) \text{cos}(x).$$

Note que ao combinar a equação acima com a expressão vista em (1) chega-se a seguinte equação:

$$\frac{dx}{d\theta} = \sqrt{\frac{y}{C_1 - y}} \cdot 2C_1 \operatorname{sen}(x) \cos(x) \implies x(\theta) = C_1(1 - \cos(2\theta)).$$

E portanto as candidatas a extremantes do funcional são as cicloides

$$x(\theta) = \frac{C_1}{2}(2\theta - \operatorname{sen}(2\theta)),$$

$$y(\theta) = \frac{C_1}{2}(1 - \cos(2\theta)).$$

Exemplo 1

Calcule o extremante do funcional a seguir

$$J(y) = \int_0^1 [(y'(s))^2 + 12sy(s)] ds, \quad y(0) = 0, \quad y(1) = 1,$$

considerando o conjunto $\mathcal{F}_0 = \{y \in C^1[0, 1]; y(0) = 0 \text{ e } y(1) = 1\}$.

Solução. O candidato a extremante via equação de Euler-Lagrange é dado por:

$$F_y - F_{sy'} - y' F_{yy'} - y'' F_{y'y'} = 0 \implies y(s) = s^3.$$

Verificaremos algebricamente que o candidato realmente é um extremante, ou seja, $J(V(s)) \geq J(y^*(s))$ para todo $V(s) \in \mathcal{F}_0$. Considerando $y^*(s) = s^3$ e aplicando o funcional, segue que:

$$J(y(s)) = \int_0^1 [(3s^2)^2 + 12s^4] ds \implies J(y(s)) = \int_0^1 21s^4 ds = \frac{21}{5}.$$

O segundo passo é considerar uma função $V(s) = \delta_v(s) + y^*(s)$. Aplicando a função $V(s)$ no funcional $J(s)$ encontramos:

$$J(y^*(s) + \delta_v(s)) = J(y^*(s)) + \underbrace{\int_0^1 6s^2 \delta'_v(s) ds}_{\text{Integração por partes}} + \int_0^1 \delta'_v(s)^2 ds + \int_0^1 12s \delta_v(s) ds. \quad (2)$$

Considerando $u = 6s^2$ e $dv = \delta'_v(s) dt$ na integração por partes segue que:

$$\int_0^1 6s^2 \delta'_v(s) ds = \underbrace{6s^2 \delta_v(s)}_{=0} \Big|_0^1 - \int_0^1 [12s \delta_v(s)] ds.$$

Daí retomando (2)

$$J(y^*(s) + \delta_v(s)) = J(y^*(s)) + \int_0^1 \underbrace{[\delta'_v(s)^2]}_{\geq 0} ds.$$

Portanto para qualquer $\delta_v(s)$, temos $J(y^*(s) + \delta_v(s)) \geq J(y^*(s))$. Isso nos indica de que $y^*(s)$ é um ponto de mínimo local.

Em particular vamos aplicar o funcional J na função $V(s) = s^\alpha \in \mathcal{F}_0$, com $s \in [0, 1]$.

Comentários: Veja que tomando $V(s) = s^\alpha$ no funcional J obtemos:

$$J(s^\alpha) = \int_0^1 (\alpha s^{\alpha-1})^2 + 12s(s^\alpha) ds = \alpha^2 \underbrace{\lim_{M \rightarrow 0^+} \int_M^1 s^{2\alpha-2} ds}_{\text{Requer uma análise}} + \frac{12}{\alpha + 2}.$$

Donde, se $\alpha > \frac{1}{2}$

$$\lim_{M \rightarrow 0^+} \frac{1 - M^{2\alpha-1}}{2\alpha - 1} = \frac{1}{2\alpha - 1} \implies J(s^\alpha) = \frac{\alpha^2}{2\alpha - 1} + \frac{12}{\alpha + 2} \geq J(s^3) = \frac{21}{5}.$$

Campos

Definição 2 (Campo próprio)

Seja $D \subset \mathbb{R}^2$ e $y = y(x, c)$ uma família de curvas a um parâmetro. Dizemos que essa família é um campo próprio se para cada ponto de D existe uma única curva (único $c \in \mathbb{R}$) que passa por esse ponto.

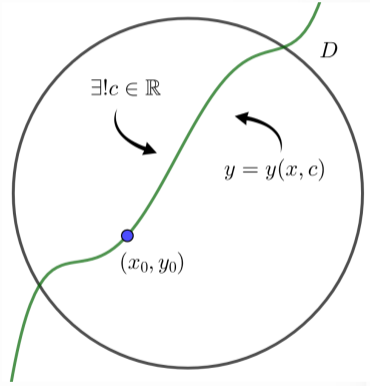


Figura: Campo próprio ilustrativo.

Definição 3 (Campo central)

Um campo é dito central quando as curvas de uma família cobrem toda a região D e além disso se interceptam somente no seu centro (ponto da região).

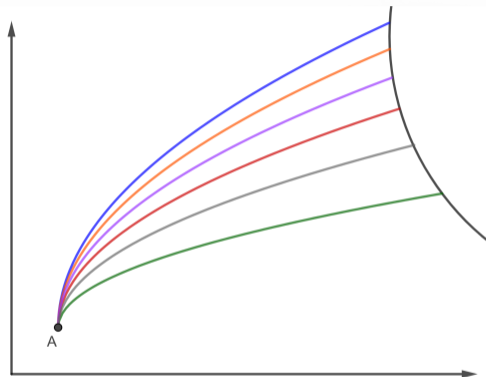


Figura: Campo central.

Campo de extremais

Definição 4 (Campo de extremais)

Um campo é denominado campo de extremais quando for um campo próprio ou central formado por uma família candidatos a extremais de um certo problema variacional.

Condição necessária de Jacobi

Consideremos o problema variacional

$$\Psi(y) = \int_{x_0}^{x_1} F(s, y(s), y'(s)) ds, \quad (3)$$

com as condições de fronteira $y(x_0) = y_0$ e $y(x_1) = y_1$, ou seja, o extremante do funcional, $y = y(x)$ deve passar pelo pontos $A = (x_0, y_0)$ e $B = (x_1, y_1)$, de denominaremos de arco AB .

Definição 5 (Ponto conjugado)

Dizemos que x_0 e $\bar{s} \in (x_0, x_1]$ são pontos conjugados quando existe uma família, $y = y(s, c)$, a um parâmetro de soluções da equação de Euler do problema variacional (3), de classe C^2 , tal que $\frac{\partial y(s, c)}{\partial c}$ se anula nos pontos x_0 e \bar{s} .

Considerando, também, que as curvas $y = y(s, c)$ são soluções da equação de Euler-Lagrange, segue que:

$$F_y(s, y(s, c), y'(s, c)) - \frac{d}{ds}[F_{y'}(s, y(s, c), y'(s, c))] = 0.$$

Assim, usando a regra da cadeia a derivada da expressão acima em relação a c , obtemos a equação de Jacobi:

$$\left(F_{yy} - \frac{d}{ds}(F_{y'y}) \right) \eta(s) - \frac{d}{ds}(F_{y'y'}\eta'(s)) = 0.$$

Teorema 5

Os pontos x_0 e $\bar{s} \in (x_0, x_1]$ são conjugados se, e somente se, existe pelo menos uma solução da equação de Jacobi, $\eta(s)$, tal que $\eta(x_0) = \eta(\bar{s}) = 0$.

Teorema 6 (Condição necessária de Jacobi)

Para um candidato a extremante $y = y(s) \in C^2[x_0, x_1]$ ser um ponto de mínimo para o problema variacional $\Psi(y)$ é necessário que no intervalo (x_0, x_1) não existam pontos conjugados de x_0 .

Teorema 7

Seja y uma solução da equação de Euler-Lagrange no intervalo $[a, b]$. Se o funcional quadrático

$$\int_a^b (P(s)h'^2(s) + Q(s)h^2(s))ds,$$

é positivo definido para todo $h \in C^1(a, b)$ tal que $h(a) = h(b) = 0$, sendo $P(s) = F_{y'y'}(s, y(s), y'(s)) > 0$ e $Q(s) = (F_{yy}(s, y(s), y'(s)) - \frac{d}{ds}(F_{y'y'}(s, y(s), y'(s))))$, então o intervalo $(a, b]$ não contém pontos conjugados ao ponto a .

Condição de Weierstrass e Legendre

Consideremos o problema variacional:

$$\Psi(y) = \int_{x_0}^{x_1} F(s, y(s), y'(s)) ds, \quad y(x_0) = y_0, \quad y(x_1) = y_1, \quad (4)$$

satisfazendo a condição necessária de Jacobi, isto é, x_0 não possui pontos conjugados em $(x_0, x_1]$, e seja $y = y(s)$ um candidato a extremante deste problema variacional (Proveniente da equação de Euler-Lagrange).

Veremos no teorema a seguir que as condições de Weierstrass e Legendre para que y seja um mínimo (**máximo**) do funcional Ψ , são respectivamente, definidas por

$$E(s, y, y', y + \delta_v) = F(s, y, y' + \delta'_v) - F(s, y, y') - F_{y'}(s, y, y')\delta'_v \geq 0 (\leq 0),$$

e

$$F_{y'y'}(s, y, y') \geq 0 (\leq 0).$$

Teorema 8 (Condição suficiente de Legendre)

Para que uma curva y seja um extremante local do funcional (4) devidamente acompanhado das condições de fronteiras basta que se cumpram as seguintes condições:

- ① *é uma solução da equação de Euler-Lagrange para (4) satisfazendo as condições de fronteira;*
- ② *satisfaz a condição necessária de Jacobi (Teorema 6);*
- ③ *e $F_{y'y'}(s, y, y') > 0$ ($F_{y'y'}(s, y, y') < 0$).*

*Então y é um mínimo local (**máximo local**) para o funcional Ψ .*

Exemplo 2 (Solução da Braquistócrona)

Conclua que a cicloide é um minimizante do problema da Braquistócrona, ou seja, é um extremante do funcional:

$$\Psi(y) = \int_0^{x_0} \frac{\sqrt{1 + \left[\frac{dy}{dx}(s)\right]^2}}{\sqrt{y(s)}} ds, \quad y(0) = 0, \quad y(x_0) = y_0.$$

Solução. Como a solução de Euler-Lagrange já é conhecida, basta verificarmos as hipóteses do Teorema 8.

• Analisando a equação de Jacobi e Legendre

Pelo ponto $B = (x_0, y_0)$ passará uma certa cicloide com as seguintes equações paramétricas:

$$\begin{cases} x(\theta) = M(2\theta - \operatorname{sen}(2\theta)), \\ y(\theta) = M(1 - \operatorname{cos}(2\theta)), \end{cases}$$

Observe que, pela descrição do problema da Braquistócrona, temos $y > 0$ em $(0, x_0]$. Porém, o primeiro valor positivo de θ em que $y(\theta) = 0$ é $\theta = \pi$. E a abscissa correspondente será $x(\pi) = 2M\pi$. Motivo pelo qual exigimos $x_0 < 2M\pi$.

Assim, como $y > 0$ no intervalo $(0, x_0]$, obtemos

$$P(s) = F_{y'y'} = \frac{1}{\sqrt{y}\sqrt{[1+(y')^2]}\sqrt{[1+(y')^2]}} > 0$$

e

$$Q(s) = F_{yy} - \underbrace{\frac{dF_{y'y'}}{ds}}_{=0} = F_{yy} = \frac{3\sqrt{[1+(y')^2]}}{4\sqrt[5]{y^2}} > 0,$$

para todo $s \in (0, x_0]$.


Deste modo, temos que

$$\int_0^{x_0} (P(s)h'(s)^2 + Q(s)h^2(s))ds,$$

é positivo definido para todo $h \in C^1(0, x_0)$ tal que $h(0) = h(x_0) = 0$. Portanto, segue do Teorema 7 que 0 não possui pontos conjugados em $(0, x_0]$. Também, como visto acima $F_{y'y'} > 0$, que se trata da condição de Legendre.


Por fim, aplicando o Teorema 8, segue que a cicloide é um minimizante do problema da Braquistócrona. ■

- 📄 DEIMLING, Klaus. **Nonlinear functional analysis**. Courier Corporation, 2010.
- 📄 GUIDORIZZI, Hamilton L. **Um curso de Cálculo** vol. 1. 5ª edição. LTC, 2001.
- 📄 GUIDORIZZI, Hamilton L. **Um curso de Cálculo** vol. 2. 5ª edição. LTC, 2001.
- 📄 LIMA, Elon Lages. **Curso de análise**, volume 1-IMPA. 2000.
- 📄 LIMA, Elon Lages. **Curso de análise**, volume 2-IMPA. 2000.
- 📄 LIMA, Elon Lages.; **Espaços Métricos**. Coleção Projeto Euclides. Rio de Janeiro, v. 2, n. 3, 2009.
- 📄 OLIVEIRA, César Rogério de. **Introdução à análise funcional**. 1. ed. Rio de Janeiro: IMPA, 2015.

 SANTOS, Reginaldo J. **Álgebra linear e aplicações**. Imprensa Universitária da UFMG, Belo Horizonte, v. 28, 2006.

 ELSGOLTZ, L. Ecuaciones **Diferenciales y Cálculo Variacional**, Mir, Moscou, 1969.

 BARBOSA, João Lucas M. **Geometria Diferencial e Cálculo das Variações**, IMPA, 10^o Colóquio Brasileiro de Matemática Poços de Caldas 7/26 Julho 1975.

 DE LIMA, Gabriel Loureiro. **Cálculo variacional: problemas clássicos, aspectos teóricos e desdobramentos**. Dissertação (Mestrado em Matemática) - Universidade Estadual de Campinas, Coordenação de Aperfeiçoamento de Pessoal de Nível Superior. 2004.

OBRIGADO

