

Uma demonstração da redutibilidade completa da representação exponencial complexa

Lima, Guilherme.

Resumo: A teoria de representações de grupos permeia diversos ramos do conhecimento e tem sido usada, por exemplo, para estudar vibrações moleculares, grafos e grupos mais complexos. Um problema de interesse em tal teoria é o de saber quando uma dada representação é completamente redutível. Neste trabalho apresentamos uma demonstração da redutibilidade completa da representação exponencial complexa

Palavras-chave: Álgebra; Representação de grupos; Representação exponencial.

1. Introdução

Em geral, e principalmente para representações de dimensão maior > 3 , não há um método para determinar a redutibilidade completa de uma representação.

Por outro lado, é conhecido – no caso em que o grupo representado é finito, e o espaço de representação complexo –, que representações nessas condições são completamente redutíveis, o que não vale para grupos infinitos em geral.

Neste trabalho, usando um teorema de decomposição e propriedades de representações (além de rudimentos de equações diferenciais e álgebra linear), mostraremos que a representação exponencial complexa é completamente redutível.

2. Definições e teoremas

Definição 3.1 Uma representação linear de um grupo G sobre um corpo K é um homomorfismo $T : G \rightarrow GL(V_K)$, isto é,

$$T(gh) = T(g) \circ T(h), \quad \forall g, h \in G \quad (1)$$

onde V_K é um espaço vetorial, denominado espaço de representação, e $GL(V_K)$ é o conjunto das transformações lineares invertíveis de V_K em V_K .

Definição 3.2 (Representação exponencial) Seja G o grupo complexo aditivo. O caminho diferenciável x (ver [1]), definido por

$$x'(t) = x(t)A \quad (2)$$

sujeito à condição

$$x(0) = I_n \quad (3)$$

onde $x'(0) = A$ é uma matriz complexa, e I_n é a matriz identidade, ambas de ordem n , tem a forma

$$x(t) = e^{tA} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(tA)^k}{k!} \quad (4)$$

e satisfaz:

$$e^{(t+s)A} = e^{tA}e^{sA}, \quad \forall t, s \in \mathbb{C} \quad (5)$$

isto é, é um homomorfismo. Além disso, sabemos que

$$\det(e^A) = e^{\text{tr}(A)} \neq 0 \quad (6)$$

Consequentemente, obtém-se uma representação.

Definição 3.3 Seja $T : G \rightarrow GL(V)$ uma representação de G em V . Um subespaço $U \subset V$ é dito invariante sob T (ou T -invariante), se

$$T(g)u \in U, \quad \forall g \in G \text{ e } \forall u \in U \quad (7)$$

Definição 3.4 Uma representação $T : G \rightarrow GL(V)$ é dita irredutível se ela não possui subespaços T -invariantes não triviais, i.e., diferentes de V e $\{0\}$.

Definição 3.5 Uma representação $T : G \rightarrow GL(V)$ é dita completamente redutível se para todo subespaço $U \subset V$, T -invariante, existe um subespaço T -invariante W , tal que $V = U \oplus W$.

Dada uma representação $T : G \rightarrow GL(V)$, e um subespaço T -invariante U , define-se uma nova representação, chamada de representação quociente, denotada por $T_{V/U}$, que satisfaz $T_{V/U}(g)(v + U) = T(g)v + U$, para todo $g \in G$ e $v \in V$.

Teorema 3.1 Seja $T : G \rightarrow GL(V)$ uma representação de G . Seja

$$V = V_1 + \dots + V_n \quad (8)$$

uma decomposição de V , onde os V_i são subespaços invariantes e minimais¹. Então T é completamente redutível. Mais ainda, para todo subespaço invariante U , existem índices i_1, \dots, i_p tais que

$$V = U \oplus V_{i_1} \oplus \dots \oplus V_{i_p} \quad (9)$$

Demonstração: ver página 18 de [3].

Teorema 3.2 Toda representação quociente de uma representação completamente redutível também é completamente redutível.

Demonstração: segue do teorema acima.

3. Resultado principal

Teorema 4.1 A representação exponencial $x : t \in \mathbb{C} \mapsto e^{t\alpha} \in GL(V)$, onde V é um espaço complexo de dimensão finita n , e $\alpha : V \rightarrow V$ um operador linear; é completamente redutível se, e somente se, α é diagonalizável.

Demonstração: (\Leftarrow) Segue da hipótese e do teorema 3.1.

(\Rightarrow) Por indução na dimensão de $V = n$. Seja $u \in V$ um autovetor. Seja U o espaço gerado por u . Considere $x = x_{V/U}$. Aplicando a hipótese de indução a x , que é completamente redutível (pelo teorema 3.2), obtemos uma base de autovetores do operador correspondente a x , ou seja, o operador $\bar{\alpha} = \alpha + U$. Tomando um representante de cada classe desta base e unindo a u , obtemos, para cada t , que a forma matricial da exponencial, nesta base, digamos $B = \{u, v_1, \dots, v_{n-1}\}$, é:

$$[x(t)]_B = \text{diag}(e^{t\lambda_n}, e^{t\lambda_1}, \dots, e^{t\lambda_{n-1}}) \quad (10)$$

Derivando a expressão acima em $t = 0$, vem que

$$[\alpha]_B = \text{diag}(\lambda_n, \lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}) \quad (11)$$

como queríamos demonstrar.

4. Conclusão

Como visto anteriormente, a redutibilidade completa da representação exponencial depende do operador linear em questão ser diagonalizável. Observa-se que a complexidade do espaço é necessária, para a demonstração acima, em vista da existência de autovalores.

Referências

- [1] Lopes, A.O.; Doering, C.I; *Equações Diferenciais Ordinárias*, IMPA, 2016.
- [2] Steinberg, B.; *Representation Theory of Finite Groups: An Introductory Approach*, Springer, 2012.
- [3] Vinberg, E.; *Linear Representation of Groups*. Translated from the Russian by A. Jacob, Birkhäuser, 2010.

¹Com minimais queremos dizer que, a representação, restrita a um subespaço invariante, é irredutível.